2023年度大学生创新创业训练计划结题评审结果

|  |  |  |  |
| --- | --- | --- | --- |
| 序号 | 负责人 | 项目 | 级别 |
| 1 | 杨文骁 | 基于视觉识别的安全驾驶监测系统的设计与实现 | A |
| 2 | 贾子桐 | 基于MUSIC算法的目标方位估计方法研究 | A |
| 3 | 孙骁 | 无线充电系统输出切换电子模块研究与设计 | A |
| 4 | 邓鑫龙 | 面向设备状态监测的首样本无监督异常声音检测方法研究 | A |
| 5 | 王明海 | 分布式光纤麦克风 | B |
| 6 | 王亚席 | 测井成岩相智能分类算法研究 | B |
| 7 | 连文清 | 直流微电网中光伏发电功率控制 | B |
| 8 | 宋自强 | 基于Transformer模型的时间序列短期预测与模型评估 | B |
| 9 | 查夏如 | 基于机器学习的瞬态仿真步长控制 | B |
| 10 | 曾宏伟 | 机器学习加速量子纠缠态分类研究 | B |
| 11 | 陈一豪 | 面向异构存储的推荐系统优化研究 | B |
| 12 | 马进荣 | 成像测井图像智能识别与定量分析方法研究 | B |
| 13 | 李维 | 深水气田生产动态状况数字可视化系统构建 | B |
| 14 | 李起豪 | 固井质量预测与优化方法 | B |
| 15 | 高华阳 | 基于AH模组的通信研究 | C |
| 16 | 王志涵 | 面向联邦学习的群智感知任务分配方法 | C |
| 17 | 尹超 | 测井成岩相可视化技术研究 | C |
| 18 | 陈志余 | 家用宠物机器人设计 | C |
| 19 | 刘军豪 | 基于人工智能的教务辅助排课系统：模型与算法 | C |
| 20 | 黄晨雪 | 四旋翼无人机的动态仿真及姿态控制 | C |
| 21 | 李俊航 | 自主运动欢迎机器人 | C |
| 22 | 郭靖帆 | 基于聚类算法的手写数字识别 | C |
| 23 | 郑文仪 | AI带来的行业变化及应对研究 | C |
| 24 | 刘若冰 | 人工智能的研究发展带给大学生的创新启示 | C |
| 25 | 唐懿民 | 核磁共振数据智能数据处理方法研究 | C |
| 26 | 张皓元 | 井场施工水击压力波的智能识别方法 | C |
| 27 | 朱广妍 | 基于PIV/PTV的支撑剂运移铺置规律研究 | C |
| 28 | 张哲羲 | 基于语义分割的碳酸盐岩铸体薄片组分定量分析 | C |
| 29 | 杨宇 | 人工智能算法在光度法测量裂缝宽度的应用 | C |
| 30 | 杨琳轩 | NLP驱动的问答式搜索系统 | C |